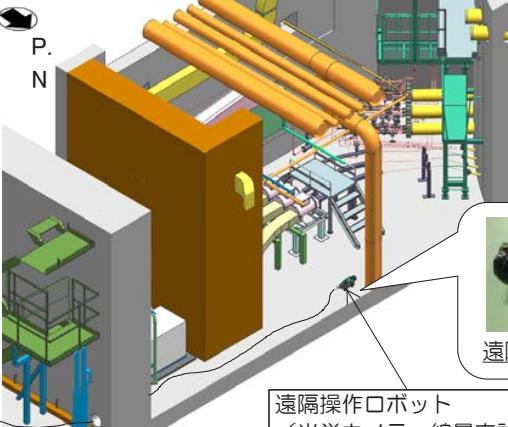
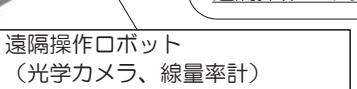


場所	分類			
原子炉建屋内 RB	RB 5	1 時間	被ばく低減対策好事例集	
タービン建屋内 TB		2 距離		
R ZONE R		3 遮へい		
Y ZONE Y		4 線源の除去		
G ZONE G		5 遠隔、ロボット化		
その他 () Z		6 汚染拡大防止	番号	28-04
		7 その他		
内 容	小型ロボットの活用によるTIP室調査（状況確認/線量率測定）			
作業部位	1号機原子炉建屋1階 TIP室			
概 略	TIP室の状況を調査するにあたり室内の状況が不明のため、小型ロボットを活用した調査を実施した。			
評価 (定性・定量)	効果		対策前	対策後
		被ばく線量(mSv)	--	--
		人工数(人日)	--	--
事例詳細	<p>対策前 TIP室内は高線量率である可能性が高く、作業者が立ち入ることが不可能であり、TIP室内状況が不明であった。</p> <p>対策内容 壁に穴をあけ、小型ロボットを内部に入れてTIP室内の環境線量率測定及び室内調査を実施した。作業者は、近傍の低線量率エリアでロボット操作を実施し、不要な被ばくを防止した。</p> <div style="display: flex; align-items: center;"> <div style="border: 1px solid black; padding: 5px; margin-right: 20px;">室内の環境線量率は不明</div> <div style="border: 1px solid black; padding: 5px; margin-right: 20px;">室内へのアクセスは壁穿孔穴</div> <div style="font-size: 2em; margin-right: 20px;">→</div> <div style="border: 1px solid black; padding: 5px; border-radius: 10px; background-color: #f0f0f0;"> <p>小型の遠隔操作ロボットによる調査</p> <ul style="list-style-type: none"> ・作業員は低線量エリアでロボット操作 ・小型タイプのため、小さい穴から侵入 </div> </div>			
 <p>低線量エリアでロボットを遠隔操作</p> <div style="display: flex; justify-content: space-between;"> <div style="width: 45%;">  <p>P. N</p> </div> <div style="width: 45%;">  <p>遠隔操作ロボット外観</p> </div> </div> <div style="display: flex; justify-content: space-around; margin-top: 10px;"> <div style="width: 45%;">  <p>遠隔操作ロボット (光学カメラ、線量率計)</p> </div> </div>				